振動解析とソフトコンピューティングによる橋梁損傷同定法の開発

Development of A Damage Identification Approach to Railway Viaducts Using Train-Induced Vibration Analysis and Soft Computing Methods

○何	興文*	林川俊郎**	川谷充郎***	松本高志****
Xingwen HE	Toshiro H	IAYASHIKAWA	Mitsuo KAWATANI	Takashi MATSUMOTO

ABSTRACT This research is intended to establish a damage identification approach to the railway viaducts using train-induced vibration data. In this approach, only direct vibration analyses are employed. Possible damage patterns are assumed in advance and the bridge responses are simulated using a developed train-bridge interaction analysis procedure. If the calculated responses due to a certain damage pattern are identical to the recorded ones, then the damage can be identified. To make the proposed approach practicable to actual structures, soft computing methods are introduced to simplify and optimize the identification process. The basic concepts and process are represented using simple numerical models in this paper.

KeyWords: 鉄道橋, 健全度評価, 連成振動解析, ソフトコンピューティング *Railway bridges, Soundness evaluation, Coupled vibration analysis, Soft computing*

1. まえがき

近年,高度経済成長期に建設された多くの構造 物の劣化・老朽化が進行し,鉄道橋梁を含む社会 基盤施設に対する維持管理への関心は高まってい る。一般に鉄道橋梁の検査は,目視を主体とした 全般検査が実施されている。また目視し難い変状 を把握するために,衝撃振動試験による評価手法 も導入されている。しかし,これら伝統的な手法 は多くの技術者と多大なコストを要し,簡単に実 施できない。今後の少子高齢化や技術継承への課 題を踏まえると,膨大な構造物を少ない技術者で より効率的にメンテナンスしていく必要があり, 新たな視点からの実用的な健全度評価の一次抽出 手法が求められている。

構造物の健全度が何らかの要因によって損なわ れた場合,損傷した部材の剛性や減衰性能,場合 によっては質量が変化し,走行荷重下で健全な構 造物と異なる振動特性が現れる。こうした構造物 が発信する情報を把握することより,健全度評価 に活用できる¹⁾。鉄道においても,振動モニタリ ングによる健全度評価は有用であると報告されて いる²⁾。列車走行による鉄道振動の測定は比較的 に容易で,鉄道事業者だけでなく沿線自治体も含 め,多数かつ継続的に実施されている状況にある。 これらの振動データを適切に利用し橋梁の健全度 を把握できれば,効率的なヘルスモニタリング手 法になると考えられる。

現在の構造同定における代表的なパラメトリッ ク手法等では、部材数が多く自由度の大きな構造 については、逆解析の誤差等によって同定そのも のが困難である。そこで、この逆解析による問題 点を回避すべく、本研究では近年工学的問題への 応用が著しいソフトコンピューティング理論を取 り入れ、実測応答から逆解析により構造の損傷を 同定する方法ではなく、交通振動順解析による健 全度評価手法の構築を試みる。具体的には、想定 し得る損傷パターンを入力して順解析により構造 応答を計算し、これを実測値と比較することによ り、損傷パターンすなわち橋梁の損傷部位及びそ の程度を推定する。

第2種正会員
第2種正会員
第2種正会員
)



Fig. 1 Total image of proposed health monitoring approach



Fig. 2 Two-DOF bullet train car model



Fig. 3 Simple girder bridge model

2. 理論構想

考案した手法を実用かつ効率的なものにするために、次のように橋梁-走行列車連成振動解析手法とソフトコンピューティング理論を応用する。 全体的な手法のイメージについて、Fig. 1に示す。

a) 一回の振動解析自体が膨大な計算コストを要 するため、実用において簡単に実施できない。そ のために本研究では、入出力を対応づける学習に よって構造応答を同定できるニューラルネットワ ーク(Neural Network,以下NN)を構築する。構築に際し、模型実験や実測の代わりに、橋梁-走行列車連成解析手法による高架橋振動応答のシミュレーション結果を用いる。すなわち、解析による構造の応答値をネットワークの学習における教師データとして用いる。ただし、本論文で初期適用性検討に用いる橋梁と列車モデルは非常に単純なもので計算量が少ないため、NNの応用は省略するものとした。

b) 構築したNNをツールとして,遺伝的アルゴ リズム(Genetic Algorithm,以下GA)による最適 化手法を用いて構造部材の損傷パターンを特定す る。具体的には構造物の部材損傷パターンをGA における個体群(人口)とし,構築したNNから 出力した構造物の応答と実測値との差を目的関数 に設定する。目的関数が最小つまり推定した応答 と実測値が最も近い場合の損傷パターンが,求め る解である。

3. 橋梁一列車連成振動解析手法

本研究では、手法開発における解析で新幹線列 車及び鉄道橋梁を想定する。最初段階の基本検討 として、構想した橋梁健全度評価手法の適用性を 検証するために、まず簡単な平面2自由度列車モ デル及び桁橋モデルを用いる。2自由度列車モデ ルを Fig. 2、桁橋モデルを Fig. 3 にそれぞれ示す。 Fig. 2 において、z_i及び θ_iは車体の上下及び回転 振動を表し、m_i及び I_iは車体の質量及び回転慣性 モーメントである。また、k_i及び c_iは枕バネのば ね定数及び減衰係数を表す。橋梁と列車との連成 振動の定式化について、次のように示す。

3.1 車両の振動方程式

上下振動(Bouncing of car body)

$$m_{j}\ddot{z}_{j} + \sum_{l=1}^{2} v_{jl}(t) = 0$$
⁽¹⁾

回転振動 (Pitching of car body)

$$I_{j}\ddot{\theta}_{j} + \sum_{l=1}^{2} (-1)^{l} \lambda_{j1} v_{jl}(t) = 0$$
⁽²⁾

ここで, jは車両の番号, $l \geq k$ は, 車体と台車に 関する変数, l = 1, 2はそれぞれ車体の前後, k = 1, 2 はそれぞれの台車における前後軸を表す。また, $v_{j}(t)$ は車体と台車を連結する枕ばねの伸張を正と して発生する力を表す。

$$v_{jl}(t) = k_{j} \left\{ z_{j} + (-1)^{l} \lambda_{j1} \theta_{j} - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{2} w_{jlk} \right\} + c_{j} \left\{ \dot{z}_{j} + (-1)^{l} \lambda_{j1} \dot{\theta}_{j} - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{2} \dot{w}_{jlk} \right\}^{(3)}$$

上記の式のおいて, w_{jik}はレール変位と路面凹 凸による車輪の変位を表す。

$$w_{jlk} = w(t, x_{jlk}) - z_0(x_{jlk})$$
(4)

上式の $w(t,x_{jik})$ と $z_0(x_{jik})$ はそれぞれ車輪とレール との接触点におけるレールの変位と凹凸を表す。 また,列車の輪重 $P_{ik}(t)$ は,次の式で計算される。

$$P_{jlk}(t) = \frac{1}{4}w_j + \frac{1}{2}w_{jt} + w_{jw} + \frac{1}{2}v_{jlk}(t)$$
(5)

ここで, *w_j*, *w_{ji}*及び *w_{jw}*は, それぞれ車体, 台 車及び輪軸の重量である。

3.2 橋梁の振動方程式

有限要素及び振動理論により、形式によらず一般的な橋梁振動方程式は(6)式のようになる。(6) 式において、 M_b 、 C_b 及び K_b は、それぞれ質量、 減衰、及び剛性マトリクスを表し、 F_b は外力ベ クトルである。

$$\boldsymbol{M}_{b} \ddot{\boldsymbol{w}}_{b} + \boldsymbol{C}_{b} \dot{\boldsymbol{w}}_{b} + \boldsymbol{K}_{b} \boldsymbol{w}_{b} = \boldsymbol{F}_{b}$$
(6)

$$\boldsymbol{F}_{b} = \sum_{j=1}^{h} \sum_{l=1}^{2} \sum_{k=1}^{2} \boldsymbol{\Psi}_{jlk}(t) P_{jlk}(t)$$
(7)

ここで、 $P_{jk}(t)$ は輪重で、 $\Psi_{jk}(t)$ は輪重を要素の 節点に分配する分配ベクトルである。hは車両の 数を表す。モード法を適用すると、橋梁の変位ベ クトル w_b は固有振動ベクトルと一般化座標で表 すと(8)式となる。

$$\boldsymbol{w}_{b} = \sum_{i=1}^{n} \boldsymbol{\varphi}_{i} \boldsymbol{q}_{i} = \boldsymbol{\Phi} \cdot \boldsymbol{q}$$
(8)

ここで、qは一般化座標で、マトリクス ϕ は固 有ベクトル φ_i で構成される。 w_b を橋梁の振動方 程式に代入すると(9)式になり、両辺に ϕ^T を乗じ ると(10)式で表わされる。

$$\boldsymbol{M}_{b}\boldsymbol{\Phi}\ddot{\boldsymbol{q}} + \boldsymbol{C}_{b}\boldsymbol{\Phi}\dot{\boldsymbol{q}} + \boldsymbol{K}_{b}\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{q} = \boldsymbol{F}_{b}$$
(9)

$$\boldsymbol{\Phi}^{T}\boldsymbol{M}_{b}\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\ddot{q}}+\boldsymbol{\Phi}^{T}\boldsymbol{C}_{b}\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\dot{q}}+\boldsymbol{\Phi}^{T}\boldsymbol{K}_{b}\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{q}=\boldsymbol{\Phi}^{T}\boldsymbol{F}_{b} \quad (10)$$

上記の式に固有ベクトル直交性を利用し、
$$\boldsymbol{\varphi}_i^T \boldsymbol{M}_b \boldsymbol{\varphi}_i = M_i,$$

$$\boldsymbol{\varphi}_i^T \boldsymbol{K}_b \boldsymbol{\varphi}_i = K_i,$$
$$\boldsymbol{\varphi}_i^T \boldsymbol{C}_b \boldsymbol{\varphi}_i = C_i,$$



Fig. 4 Dynamic responses of the bridge (Node No.6)



Fig. 5 Flow-chart of GA algorithm

Table 1 Definition of gene strin	ıgs

Gene string	Damage degree (%)
000	0
001	10
010	20
011	30
100	40
101	50
110	60
111	70

 $\boldsymbol{\Phi}^{T} \boldsymbol{F}_{b} = f_{i}$ とすると、一般座標に関する橋梁振動方程式は、次式のようになる。

$$M_i \ddot{q}_i + C_i \dot{q}_i + K_i q_i = f_i \tag{11}$$

上記すべての式を用いて代入し展開すると, さ らに詳細式が得られ,計算機プログラム作成に用 いられる。

3.3 連成振動解析

前節で示したように定式化に基づき、振動系で ある車両との連成振動方程式を、Newmark's β 逐 次積分法を用いて計算機プログラムを開発し、動 的応答解析を行う。このとき、 $\beta = 1/4$ とし、各時 間間隔における収束判定は 1/1000とする。

今回の解析において橋梁モデルは, Fig. 3 に示 している平均的な諸元を有する鋼桁橋を想定し, 11 節点, 10 要素でモデル化している。車両は 1 両とし,速度は 60km/h とする。

4. GAによる損傷パターンの同定手法

遺伝的アルゴリズム (GA) は近年, 探索・学 習・最適化の技術的手法として、工学分野で注目 されている。GA は自然界における生物の遺伝お よび進化の過程を繁殖・淘汰、遺伝子の交叉、及 び突然変異等のプロセスを簡単な数理モデルに置 き換え、それを最適化手法として用いようとする ものである。また, GA は得られた解の評価が可 能であれば最適解を求めることができ、従来の最 適化手法のように解の微係数,あるいは感度解析 をする必要がない。工学的問題には最適解が必ず しも明確ではないが、評価は可能な問題は多数存 在する。多数の離散値を有する最適化問題に GA を応用することは非常に有用であると考えられて いる³⁾⁻⁵⁾。そこで本研究では、GA を利用し、鉄 道橋梁における部材損傷の程度およびその箇所の 推定を行う。

5. 解析結果と考察

5.1 損傷前後の橋梁振動応答

車両一両が桁橋を通過した際に, Fig. 3 で示した橋梁モデルの 6 番目節点について, 健全時 (Intact) および 5 番要素の曲げ剛性を 28%低減 させた場合(damaged)の加速度および変位時刻 歴応答結果をそれぞれ Fig.4 に示す。ここで,

	Case1		Case2		Case3	
Elem. No.	Pseudo- Measured	Analysis	Pseudo- Measured	Analysis	Pseudo- Measured	Analysis
1	0	0	0	0	11	10
2	0	0	0	0	0	0
3	0	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0	0
5	11	10	46	50	0	0
6	0	0	0	0	0	0
7	0	0	0	0	0	0
8	0	0	0	0	0	0
9	0	0	0	0	0	0
10	0	0	0	0	0	0

Table 2 Identification results by GA

28%の損傷は動的変位の最も大きいスパン中央が 疲労や腐食等により損傷が進行した状況を想定し ているが、実構造物の損傷状況を正確にモデル化 しているものではない。橋梁-車両連成振動解析 プログラムでは、入力する曲げ剛性を変化させる

(実質的に断面二次モーメントを低減させる)こ とにより,損傷を表現することとする。結果の比 較より,28%損傷時では健全時に比べると最大加 速度および変位が増加することが確認できる。こ れは橋梁部材の剛性が低下したことが原因である。 橋梁損傷時の動的応答は健全時のものと差異が現 れ,損傷推定の指標となり得ることが分かる。

5.2 損傷シナリオ

本研究では、桁橋中央部(Fig. 3、節点 6)におけ る加速度時刻歴応答結果を利用し、実測値と解析 値の差が最小となる損傷パターンを見つけること で損傷推定を行う。ここで、事前に橋梁-走行列 車連成振動解析により得られた損傷結果を擬似実 測値として用いることとする。擬似実測値として 想定するデータは、要素 5 を 11%損傷(以下, Case1),46%損傷(以下,Case2)、要素 1 を 11%損 傷(以下,Case3)させたものとする。Case1,Case2 は、最もたわみが大きく損傷しやすい要素 5 に着 目し、前者は目視で判断できないような損傷、後 者は比較的大きな損傷を想定し、本研究で構築し た手法の有効性を示す。また、Case3 は測定位置 と損傷箇所が離れている状況を想定し、本研究で 構築したモデルで特定可能かどうかを検証するた めに設定した。

5. 3 GA アルゴリズム

作成した GA 解析モデルのフローチャートを Fig. 5 に示す。このモデルでは、参考文献 3)で推 奨されている値をキャリブレーションにより決定 した、交叉率 60%、突然変異率 10%、初期集団 個体数を 50 の単純 GA モデルを用いる。橋梁モ デルの曲げ剛性を離散値パラメーターとして扱い, それぞれ3ビットの遺伝子列によってコード化し 同定を行う。遺伝子列と離散値パラメーターを Table 1 に示す。ここで、上段の遺伝子列(Gene string)に対し、下段に示す数値(離散値)が橋 梁-車両連成振動解析プログラムにおける要素の 曲げ剛性の低下率(Damage degree)として入力 されるように設定した。また、GA においては目 的関数(OBJ)がしばしば問題となるが、本研究 では実験値と解析値との2乗差の平均値が最小と なることを想定し、式(12)で表す関数を用いて適 応度を評価する。

$$OBJ = \frac{1}{t} \sum_{i=1}^{t} \left\{ f(i) - f'(i) \right\}^2$$
(12)

ここで, *f*(*i*) は橋梁中央部(Fig. 3, 節点 6)の 擬似実測値の加速度時刻歴応答であり, *f*(*i*)は連 成振動解析の解析値である。*i*は列車走行中の各時間ステップを表す。交叉については2点交叉法を用いる。収束条件はGAモデルの最適化の精度に大きく影響する。そこで、キャリブレーションを行った結果、世代における最良個体の目的関数の値が10⁶になったときに収束するものとした。

5.4 損傷同定結果

前述 GA アルゴリズムにより収束計算を行った 結果, Table 2 のような結果が得られた。Casel, Case2 および Case3 ともに実測値と最も近い値を 与える損傷パターンにおいて収束した。これによ り, 簡易的なモデルを使用しているとはいえ,本 研究で用いる手法と目的関数により損傷箇所およ びその程度を十分に推定できることが確認できた。

5.4.1 収束時間の検討

収束まで GA において Case1 は 13 世代, Case2 は 157 世代, Case3 は 12 世代を要した。これらの 差は損傷が大きな値であるほど, 局所解に陥りや すいことが原因であると考えられる。また, GA のパラメーター(個体数, 交叉率, 突然変異率) を変化させると 10~30 世代程であるが収束まで に要する時間が変化する。GA においてはパラメ ーター設定が収束の可否,時間に大きく影響する といえ,最適なものに設定する必要がある。

5.4.2 収束精度の検討

今回は収束条件をキャリブレーションにより目 的関数が 10⁶以下となるときに収束と判定したが, 条件を 10⁶以上にしたときは, Case2 において最 も近い値に収束しなかった。一方, 収束条件を過 剰に小さい値にしてしまうと, 求めたい解を GA モデルで推定できているが収束しないという結果 に陥る可能性がある。そのために, 今後複雑な構 造および車両モデルを用いる際に, 収束条件の設 定について細心に検討する必要があると考える。 また, 精度向上のためにビット数を増し離散値パ ラメーターを細かくする必要がある。

6. 結論

本研究では、橋梁-車両連成振動解析プログラ ムを構築すると共に、GA最適化手法を用いて交 通振動順解析手法による橋梁構造物の損傷推定手 法の適用可能性を検討した。その結果、簡単な構 造および列車モデルを用いた場合、提案した手法 は高い精度で橋梁における損傷部材の位置および その程度を特定することが可能であった。 今後の実用化に向け、より現実に近い詳細な三 次元モデルを用いた損傷推定、また提案手法実用 化するためのニューラルネットワークシステムの 構築が必要になる。その際、次の諸問題が想定さ れ、適切に対応する必要が予想される。

1)実構造物の構造形式が複雑になり部材数も 多く,損傷程度も考えると,損傷パターンが複雑 で膨大になる。闇雲に損傷パターンを与えて動的 連成振動解析またNNの学習・GA最適化を実施す るのは,非効率的だけでなく,推定精度にも影響 する。実際の鉄道高架橋の損傷箇所・程度につい ては,経験的に実務者は把握しており,また工学 的あるいは力学的にもある程度予想できる。あり 得る損傷パターンの効率的な設定および損傷推定 精度を確保するために,事前に実際の鉄道高架橋 の損傷箇所・程度を調査し,損傷による橋梁動的 応答の変化傾向を把握するする必要がある。

2)本論文で用いた加速度振動応答だけで損傷 パターンを区別できなくなる可能性がある。その 場合,振動応答に加え,周波数応答特性などより 複雑な目的関数を設計する必要がある。

3)計算量が膨大になりパソコンでの計算は現 実的でなくなる可能性があり、より効率的な計算 方法の開発や適用の必要性がある。

4)鉄道における橋梁形式および列車構造が特 定区間において一定であるが、乗員数により列車 重量変化の影響が存在する。ここで、感度解析を 行い、必要であれば、列車の重量の影響もNNの 入力として設定する必要がある。

 5) 損傷推定精度を高めるために、より高度な NNおよびGA手法の適用が必要である。

【参考文献】

- Doebling, S.W.et al.: A summary review of vibrationbased identification methods, Shock and Vibration Digest, Vol.205 (5), pp.631-645, 1998.
- 吉田幸司,関 雅樹,曽布川竜,西山誠治, 川谷充郎:鉄道高架橋の部材剛性低下による振 動特性への影響評価,構造工学論文集, Vol.51A, pp.447-458, 2005.3.
- 3) 伊庭斉志:遺伝的アルゴリズムの基礎,オーム 社出版局.
- 4) 石田良平,村瀬治比古,小山修平:パソコンで 学ぶ遺伝的アルゴリズムの基礎と応用,森北出版.
- 5) 北野宏明:遺伝的アルゴリズム,産業図書.